



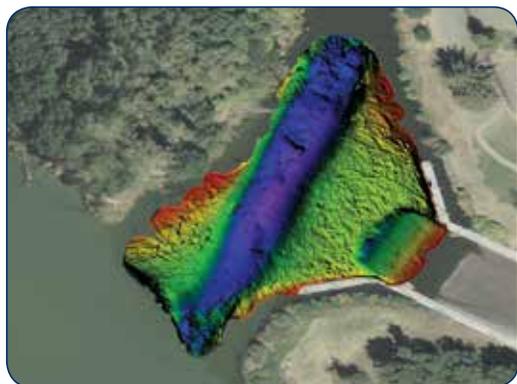
## Hoja de datos

El EchoBoat-ASV™ es un vehículo autónomo de superficie desarrollado para aplicaciones de levantamientos hidrográficos. Esta es una plataforma de estudio de multi-carga útil, controlada remotamente y autónomamente que ofrece la portabilidad, mejora en el empuje, y gran capacidad de carga útil.

El vehículo se puede monitorear mientras está en marcha, tanto en modo automático y manual mientras que está dentro del alcance de la línea de visión. La aplicación "misión planner" se ejecuta en un ordenador portátil como estación base, conectada a través de un enlace de radio telemetría, y muestra el posicionamiento y el progreso gráfico del vehículo sobre una carta náutica del área de estudio. El voltaje la corriente y la capacidad restante de la batería se controlan a través de este enlace.

- ▶ **Instrumentación a la medida de acuerdo a los requerimientos del cliente**
- ▶ **Cambia fácilmente a la operación remota**
- ▶ **Acceso a zonas remotas**
- ▶ **Operación llave en mano**

El cambio de modo autónomo a control remoto del bote de exploración es muy fácil usando un sistema de control remoto de alta potencia que ofrece hasta 2 km de alcance, y con una capacidad de levantamiento de más de ocho millas (12 kilómetros) con una sola batería.



Carta náutica de Multihaz

## EchoBoat-ASV™ Vehículo de superficie autónomo



EchoBoat-ASV™ con un sonar multihaz e integrado a un INS / IMU

Para levantamientos hidrográficos profesionales, el EchoBoat-ASV se puede ajustar a las especificaciones de las necesidades individuales de los clientes. El bote se puede adquirir con la sonda de profundidad deseada ya pre-instalada, o se suministra listo para instalarle el equipo hidrográfico existente del usuario. Del mismo modo, se puede incluir el cableado personalizado permitiendo que el bote acepte sistemas de posicionamiento GPS, GNSS y RTK, existentes. Para un sistema de levantamiento de calidad hidrográfica llave en mano, el EchoBoat se puede equipar con sonares de haz simple, Multihaz y sistemas de barrido lateral.

El bote EchoBoat-ASV es compatible con software de adquisición de datos hidrográficos tales como HYPACK, POS2000, y QINSy.



Aplicación Mission Planner



## Hoja de datos

# EchoBoat-ASV™

Vehículo de superficie autónomo

## Especificaciones

Velocidad típica de levantamiento .....	3 kts	1.5 m/s
Máxima velocidad.....	10 kts	5 m/s
Longitud del casco .....	168 cm	66.14 in
Ancho del casco .....	79 cm	31.10 in
Duración de la batería–Velocidad de levantamiento	5 hrs = 27 km approx	
Carga útil .....	65 lbs o 29 kg	
Batería .....	2x 16v 32 Ah battery LiPo	
Motor .....	Sin escobillas DC, fuera de borda	
Material del casco .....	HDPE resistente a UV	
Peso .....	23 kg / 46 lbs	
Piezas metálicas .....	Acero inoxidable	
Control remoto .....	Controlador Futaba 2.4GHz	
Antena Remota.....	Omni Direccional	
Alcance Remoto .....	2,000 m	
GPS .....	Especificado por el cliente	
Comunicaciones .....	Telemetria 2.4 GHz UHF	
Profundidad del transductor de sondeo .....	Montaje a través del casco	

## Instrumentación

### SONAR

Echosonda Multi haz  
 Echosonda Simple haz  
 ADCP  
 Sonar de barrido lateral

### GPS

RTK/GNSS  
 DGPS

### AUXILIARES

Velocímetro de sonido  
 Perfilador de velocidad de sonido  
 CTD  
 Escritorio remoto inalámbrico



Sistema de control AutoNav™

**Seafloor Systems, Incorporated**

4415 Commodity Way · Shingle Springs, CA 95682 · USA

(530) 677-1019 · [info@seafloorsystems.com](mailto:info@seafloorsystems.com) · [www.seafloorsystems.com](http://www.seafloorsystems.com)